

INSTRUKCJA OBSŁUGI

regulatora z wejściem Pt 100

seria: **SIMFACT**

typ: **SRT-94**



Przed rozpoczęciem użytkowania urządzenia należy
dokładnie zapoznać się z niniejszą instrukcją.
Firma SIMEX zastrzega sobie prawo wprowadzania zmian bez uprzedzenia.

SPIS TREŚCI

1. PODSTAWOWE WYMAGANIA I BEZPIECZEŃSTWO UŻYTKOWANIA.....	3
2. CHARAKTERYSTYKA OGÓLNA.....	4
3. DANE TECHNICZNE.....	4
4. INSTALACJA URZĄDZENIA.....	6
4.1. ROZPAKOWANIE.....	6
4.2. MONTAŻ.....	6
4.3. SPOSÓB PODŁĄCZENIA.....	8
4.4. KONSERWACJA.....	13
5. OPIS PŁYTY CZŁOWEJ.....	13
6. ZASADA DZIAŁANIA.....	14
6.1. TRYB POMIAROWY.....	14
6.2. DETEKcja WARTOŚCI SZCZYTOWYCH.....	15
6.3. STEROWANIE WYJŚĆ PRZEKAŹNIKOWYCH.....	16
6.3.1. Jedna wartość progowa.....	17
6.3.2. Dwie wartości progowe.....	18
7. PROGRAMOWANIE URZĄDZENIA.....	19
7.1. OBSŁUGA MENU URZĄDZENIA.....	19
7.2. EDYCJA PARAMETRÓW.....	20
7.2.1. Parametry numeryczne.....	20
7.2.2. Parametry przełącznikowe (typu "LISTA").....	20
7.3. OPIS MENU.....	21
7.3.1. Menu "rEL1" ÷ "rEL4".....	21
7.3.2. Menu "bBEEP".....	23
7.3.3. Menu "inPt".....	23
7.3.4. Menu "OUtP".....	24
7.3.5. Opcja "bri".....	25
7.3.6. Menu "HOLd".....	25
7.3.7. Menu "SECu".....	26
7.3.8. Menu "rS".....	26
7.3.9. Menu "SErv".....	27
7.4. STRUKTURA MENU.....	28
8. DZIAŁANIE DIODY ALARMOWEJ.....	30
9. WYZNACZANIE WARTOŚCI PRĄDU WYJŚCIA PRĄDOWEGO.....	30
10. OBSŁUGA PROTOKOŁU MODBUS.....	30
10.1. WYKAZ REJESTRÓW.....	31
10.2. OBSŁUGA BŁĘDÓW TRANSMISJI.....	35
10.3. PRZYKŁADY RAMEK ZAPYTAŃ /ODPOWIEDZI.....	35
11. LISTA USTAWIEŃ UŻYTKOWNIKA.....	38

Znaczenie symboli używanych w instrukcji:

- symbol ten zwraca uwagę na szczególnie istotne wskazówki dotyczące instalacji oraz obsługi urządzenia.

Nie stosowanie się do uwag oznaczonych tym symbolem może być przyczyną wypadku, uszkodzenia lub zniszczenia urządzenia.

**W PRZYPADKU UŻYTKOWANIA URZĄDZENIA NIEZGODNIE Z INSTRUKCJĄ
ODPOWIEDZIALNOŚĆ ZA POWSTAŁE SZKODY PONOSI UŻYTKOWNIK**



- symbol ten zwraca uwagę na szczególnie istotne opisy dotyczące właściwości urządzenia.

Zalecne jest dokładne zapoznanie się z uwagami oznaczonymi tym symbolem.

1. PODSTAWOWE WYMAGANIA I BEZPIECZEŃSTWO UŻYTKOWANIA



- **Producent nie ponosi odpowiedzialności za szkody wynikłe z niewłaściwego zainstalowania, nieutrzymywania we właściwym stanie technicznym oraz użytkowania urządzenia niezgodnie z jego przeznaczeniem.**
- Instalacja powinna być przeprowadzona przez wykwalifikowany personel posiadający uprawnienia wymagane do instalacji urządzeń elektrycznych. Podczas instalacji należy uwzględnić wszystkie dostępne wymagania ochrony. Na instalatorze spoczywa obowiązek wykonania instalacji zgodnie z niniejszą instrukcją oraz przepisami i normami dotyczącymi bezpieczeństwa i kompatybilności elektromagnetycznej właściwymi dla rodzaju wykonywanej instalacji.
- Należy przeprowadzić właściwą konfigurację urządzenia, zgodnie z zastosowaniem. Niewłaściwa konfiguracja może spowodować błędne działanie, prowadzące do uszkodzenia urządzenia lub wypadku.
- **Jeśli w rezultacie defektu pracy urządzenia istnieje ryzyko poważnego zagrożenia związanego z bezpieczeństwem ludzi oraz mienia należy zastosować dodatkowe, niezależne układy i rozwiązania, które takiemu zagrożeniu zapobiegną.**
- **W urządzeniu występuje niebezpieczne napięcie, które może spowodować śmiertelny wypadek. Przed przystąpieniem do instalacji lub rozpoczęciem czynności związanych z wykrywaniem uszkodzeń (w przypadku awarii) należy bezwzględnie wyłączyć urządzenie przez odłączenie źródła zasilania.**
- Urządzenia sąsiadujące i współpracujące powinny spełniać wymagania odpowiednich norm i przepisów dotyczących bezpieczeństwa oraz być wyposażone w odpowiednie filtry przeciwprzepięciowe i przeciwzakłócenkowe.
- **Nie należy podejmować prób samodzielnego rozbierania, napraw lub modyfikacji urządzenia. Urządzenie nie posiada żadnych elementów, które mogłyby zostać wymienione przez użytkownika. Urządzenia w których stwierdzono usterkę muszą być odłączone i oddane do naprawy w autoryzowanym serwisie firmy SIMEX.**



- W celu minimalizacji niebezpieczeństwa zapalenia lub udaru elektrycznego, należy zabezpieczyć urządzenie przed opadami atmosferycznymi i nadmierną wilgocią.
- Nie używać urządzenia w strefach zagrożonych nadmiernymi wstrząsami, wibracjami, pyłem, wilgocią, korozyjnymi gazami i olejami.
- Nie używać urządzenia w środowisku zagrożonym wybuchem.
- Nie używać urządzenia w miejscach charakteryzujących się dużymi wahaniami temperatury, narażonych na kondensację pary wodnej lub oblodzenie.
- Nie używać urządzenia w miejscach narażonych na bezpośrednie promieniowanie słoneczne.



- Należy upewnić się czy temperatura w otoczeniu urządzenia (np. wewnątrz szafy sterowniczej) nie przekracza wartości zalecanych. W takich przypadkach należy wziąć pod uwagę wymuszone chłodzenie urządzenia (np. poprzez wykorzystanie wentylatora).



Urządzenie przeznaczone jest do pracy w środowisku przemysłowym i nie należy używać go w środowisku mieszkalnym lub podobnym.

2. CHARAKTERYSTYKA OGÓLNA

Regulator **SRT-94** posiada jedno wejście Pt 100 z funkcją automatycznego rozpoznawania podpięcia 3- i 4- przewodowego. Zakres pomiarowy obejmuje temperatury od -50°C do $+550^{\circ}\text{C}$. Wejście Pt 100 posiada pełną linearyzację charakterystyk (aproxymacja na podstawie zapamiętanych znormalizowanych tablic charakterystyk przetwarzania). Urządzenie wyposażone jest w 2 lub 4 wyjścia przekaźnikowe o obciążalności styków 1A/250V. Regulator umożliwia dostęp do wszystkich wewnętrznych rejestrów, łącznie z bezpośrednim sterowaniem przekaźników, poprzez łącze RS 485 z wykorzystaniem protokołu MODBUS RTU. **SRT-94** posiada stabilizowane, nieseparowane wyjście zasilania czujnika 24V DC $+5\%$, -10% / max. 100 mA.

Opcjonalnie regulator (tylko wersja dwuprzekaźnikowa) może być wyposażony w aktywne wyjście prądowe.

SRT-94 idealnie nadaje się do procesów regulacji temperatury np. typu grzanie / chłodzenie z regulowanymi czasami zwłoki zadziałania przekaźników wyjściowych.

3. DANE TECHNICZNE

Napięcie zasilające (zależnie od wersji)	85... 230 ...260V AC/DC; 50 ÷ 60 Hz
Wymagany zewn. bezpiecznik	19... 24 ...50V DC; 16V... 24 ...35V AC
Pobór mocy	zwłoczny, na prąd znamionowy max. 2 A dla zasilania 85 ÷ 260V AC/DC: max. 4,5 VA dla zasilania 16V ÷ 35V AC: max. 4,5 VA dla zasilania 19V ÷ 50V DC: max. 4,5 W
Wejście pomiarowe	Pt 100 (automatyczne rozpoznawanie podpięcia 3- i 4-przewodowego)
Wyjścia	
przełącznikowe:	2 lub 4 (styki zwierne) 1A/250V AC ($\cos \varphi = 1$)
lub OC:	2 lub 4 30mA / 30VDC / 100mW
zasilania czujników:	24V $+5\%$ -10% / max. 100 mA, stabilizowane
aktywne prądowe:	zakres pracy max. 0 ÷ 24 mA, rezystancja obciążenia mx.700 Ω (wyjście prądowe jako opcja dostępne jest tylko w wersji dwuprzekaźnikowej)
Zakres pomiarowy	-50°C ÷ $+550^{\circ}\text{C}$
Dokładność pomiaru	$\pm 0,25\%$ ± jedna cyfra
Rezystancja przewodów pomiarowych	max. 20 Ω w każdym przewodzie

Interfejs komunikacyjny	RS 485, 8N1 / Modbus RTU, nieizolowany galwanicznie
Szybkość transmisji	1200 bit/s ÷ 115200 bit/s
Wyświetlacz (zależnie od wersji)	LED, 4 x 20 mm, czerwony lub LED, 4 x 20 mm, zielony
Pamięć danych	nieulotna typu EEPROM
Stopień ochrony	IP 65 (od frontu po zastosowaniu zewnętrznej osłony) IP 40 (od frontu) IP 20 (obudowa i zaciski podłączeniowe)
Typ obudowy	tablicowa
Materiał obudowy	NORYL - GFN2S E1
Wymiary obudowy	96 x 48 x 100 mm
Wymiary otworu montażowego	90,5 x 43 mm
Głębokość montażowa	102 mm
Grubość płyty tablicy	max. 5 mm
Temperatura pracy	0°C do +50°C
Temperatura składowania	-10°C do +70°C
Wilgotność	5 do 90% bez kondensacji
Wysokość	do 2000 m n.p.m.
Max. moment obrotowy przy dokręcaniu złączy śrubowych	0,5 Nm
Max. przekrój przewodów przyłączeniowych	2,5 mm ²
Wymagania bezpieczeństwa	wg PN-EN 61010-1:1999 + PN-EN 61010-1/A2:1999 kategoria instalacji: II stopień zanieczyszczenia: 2 napięcie względem ziemi: 300V AC Rezystancja izolacji: >20MΩ Wytrzymałość elektryczna izolacji: 2300V AC przez 1min. (pomiędzy obwodami wyjść przekaźnikowych wytrzymałość wynosi 1350V AC)
Kompatybilność elektromagnetyczna	PN-EN 61326:2003



To urządzenie jest urządzeniem klasy A. W środowisku mieszkalnym lub podobnym może ono powodować zakłócenia radioelektryczne. W takich przypadkach można żądać od jego użytkownika zastosowania odpowiednich środków zaradczych.

4. INSTALACJA URZĄDZENIA

Urządzenie zostało zaprojektowane i wykonane w sposób zapewniający wysoki poziom bezpieczeństwa użytkownika oraz odporności na zakłócenia występujące w typowym środowisku przemysłowym. Aby cechy te mogły być w pełni wykorzystane instalacja urządzenia musi być prawidłowo przeprowadzona i zgodna z obowiązującymi normami.



- Przed przystąpieniem do instalacji należy zapoznać się z podstawowymi wymaganiami bezpieczeństwa umieszczonymi na str. 3
- Przed podłączeniem urządzenia do instalacji należy sprawdzić czy napięcie instalacji elektrycznej odpowiada wartości znamionowej napięcia wyspecyfikowanej na etykiecie urządzenia.
- Obciążenie powinno odpowiadać wymaganiom wyszczególnionym w danych technicznych.
- Wszelkie prace instalacyjne należy przeprowadzać przy odłączonym napięciu zasilającym.
- Należy uwzględnić konieczność zabezpieczenia zacisków zasilania przed osobami niepowołanymi.

4.1. ROZPAKOWANIE

Po wyjęciu urządzenia z opakowania ochronnego należy sprawdzić, czy nie uległo ono uszkodzeniu podczas transportu. Wszelkie uszkodzenia powstałe podczas transportu należy niezwłocznie zgłosić przewoźnikowi. Należy również zapisać numer seryjny urządzenia umieszczony na obudowie i zgłosić uszkodzenie producentowi.

Wraz z urządzeniem dostarczane są:

- uchwyty montażowe 2 szt.,
- instrukcja obsługi,
- karta gwarancyjna.

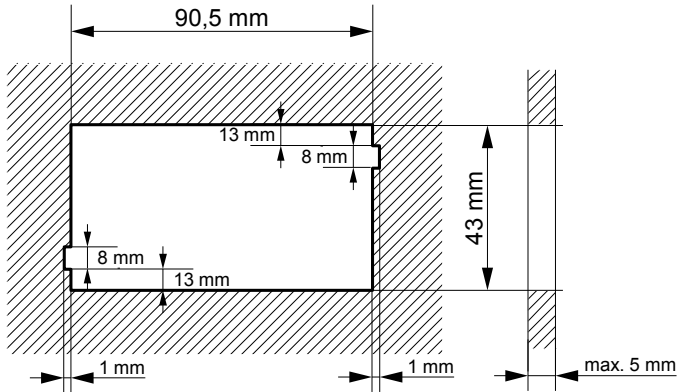
4.2. MONTAŻ



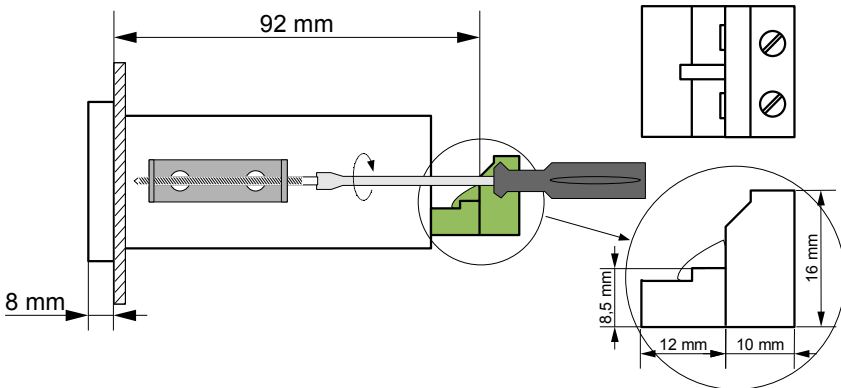
- Urządzenie przeznaczone jest do montażu wewnątrz pomieszczeń w obudowie (tablicy, szafie rozdzielczej) zapewniającej odpowiednie zabezpieczenie przed udarami elektrycznymi. Obudowa metalowa musi być połączona z uziemieniem w sposób zgodny z obowiązującymi przepisami.
- Przed przystąpieniem do montażu należy odłączyć napięcie instalacji elektrycznej.
- Przed włączeniem urządzenia należy sprawdzić dokładnie poprawność wykonanych połączeń.



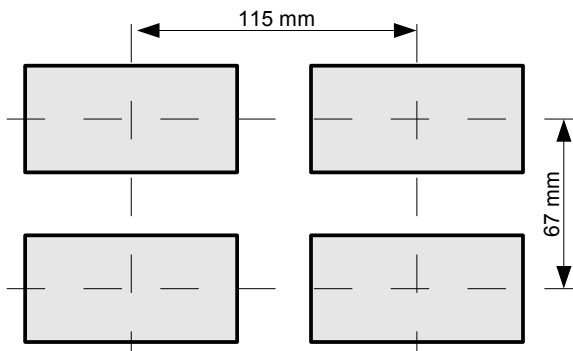
Aby zamontować urządzenie należy przygotować w tablicy otwór o wymiarach: 90,5 x 43 mm (Rys. 4.1). Grubość materiału z którego wykonano tablicę nie powinna przekraczać 5 mm. Podczas przygotowania otworu montażowego należy uwzględnić wycięcia na zaczepy umieszczone po obu stronach obudowy (Rys. 4.1). Urządzenie należy umieścić w przygotowanym otworze, wkładając je od przedniej strony tablicy, następnie zamocować za pomocą uchwytów (Rys. 4.2). Minimalne odległości między osiami otworów montażowych - wynikające z termicznych i mechanicznych warunków pracy - wynoszą 115 mm (w osi poziomej) oraz 67 mm (w osi pionowej) (Rys. 4.3).



Rys. 4.1. Wymiary montażowe



Rys. 4.2. Mocowanie za pomocą uchwytów



Rys. 4.3. Montaż wielu urządzeń

4.3. SPOSÓB PODŁĄCZENIA

Środki ostrożności



- Instalacja powinna być przeprowadzona przez wykwalifikowany personel posiadający uprawnienia wymagane do instalacji urządzeń elektrycznych. Podczas instalacji należy uwzględnić wszystkie dostępne wymogi ochrony. Na instalatorze spoczywa obowiązek wykonania instalacji zgodnie z niniejszą instrukcją oraz przepisami i normami dotyczącymi bezpieczeństwa i kompatybilności elektromagnetycznej właściwymi dla rodzaju wykonywanej instalacji.

- Urządzenie nie jest wyposażone w wewnętrzny bezpiecznik oraz wyłącznik zasilania. Z tego względu należy zastosować zewnętrzny bezpiecznik zwłoczny z możliwie minimalną wartością znamionową prądu (zalecany dwubiegunowy na prąd znamionowy nie większy niż 2A) oraz wyłącznik zasilania umieszczony w pobliżu urządzenia.

W przypadku zastosowania bezpiecznika jednobiegunowego musi być on zamontowany w przewodzie fazowym (L).

- Przekrój kabla sieciowego powinien być tak dobrany aby w przypadku zwarcia kabla od strony urządzenia zapewnione było zabezpieczenie kabla za pomocą bezpiecznika instalacji elektrycznej.

- Okablowanie musi być zgodne z odpowiednimi normami, lokalnymi przepisami i regulacjami.

- W celu zabezpieczenia przed przypadkowym zwarciem przewody podłączeniowe powinny być zakończone odpowiednimi izolowanymi końcówkami kablowymi.

- Śruby zacisków należy dokręcić. Zalecany moment obrotowy dokręcenia wynosi 0,5 Nm. Poluzowane śruby mogą wywołać pożar lub wadliwe działanie. Zbyt mocne dokręcenie śrub może doprowadzić do uszkodzenia połączeń wewnątrz urządzenia oraz zerwania gwintu.

- W przypadku kiedy urządzenie wyposażone jest w zaciski rozłączne powinny one być wetknięte do odpowiednich złącz w urządzeniu, nawet jeśli nie są wykorzystane do jakichkolwiek połączeń.



- **Niewykorzystanych zacisków (oznaczonych jako n.c.) nie wolno wykorzystywać do podłączania jakichkolwiek przewodów podłączeniowych (np. w charakterze mostków) gdyż może to spowodować uszkodzenie urządzenia lub porażenie elektryczne.**

- Jeśli urządzenie wyposażone jest w obudowę, osłony oraz dławnice uszczelniające, chroniące przed dostępem wody, należy zwrócić szczególną uwagę na ich prawidłowe dokręcenie lub dociśnięcie. W przypadkach wrażliwych należy rozważyć możliwość zastosowania dodatkowych środków zapobiegawczych (osłon, zadaszeń, uszczelniaczy itp.). Niestarannie wykonany montaż może zwiększyć ryzyko porażenia elektrycznego.

- Po zakończonej instalacji nie wolno dotykać złącz urządzenia gdy włączone jest napięcie zasilające gdyż grozi to porażeniem elektrycznym.

Ze względu na możliwe znaczne zakłócenia występujące w instalacjach przemysłowych należy stosować odpowiednie środki zapewniające poprawną pracę urządzenia. Niestosowanie wymienionych poniżej zaleceń może w pewnych okolicznościach prowadzić do przekroczenia poziomów zaburzeń elektromagnetycznych przewidzianych dla typowego środowiska przemysłowego, co w konsekwencji może powodować błędne wskazania urządzenia.

- Należy unikać wspólnego (równoległego) prowadzenia przewodów sygnałowych i transmisyjnych wraz z przewodami zasilającymi i sterującymi obciążeniami indukcyjnymi (np. stycznikami). Przewody takie powinny krzyżować się pod kątem prostym.

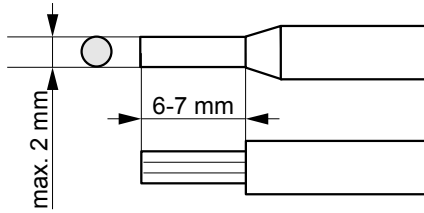
- Cewki styczników i obciążenia indukcyjne powinny być wyposażone w układy przeciwzakłóceńowe np. typu RC.

- Zaleca się stosowanie ekranowanych przewodów sygnałowych. Ekrany przewodów sygnałowych powinny być podłączone do uziemienia tylko w jednym z końców ekranowanego przewodu.

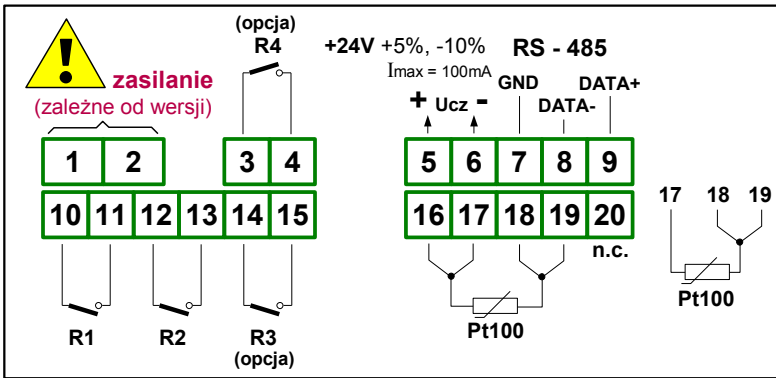
- W przypadku zakłóceń indukowanych magnetycznie zaleca się stosowanie skręcanych par przewodów sygnałowych (tzw. skrętki). Skrętkę (najlepiej ekranowaną) należy stosować dla połączeń transmisji szeregowej RS-485.

- W przypadku zakłóceń od strony zasilania zaleca się stosowanie odpowiednich filtrów przeciwzakłóceńowych. Należy pamiętać aby połączenia pomiędzy filtrem a urządzeniem były jak najkrótsze a metalowa obudowa filtra była podłączona do uziemienia jak największą powierzchnią. Nie można dopuścić aby przewody dołączone do wyjścia filtra biegły równoległe do przewodów zakłóconych (np. obwodów sterujących przekaźnikami lub stycznikami).

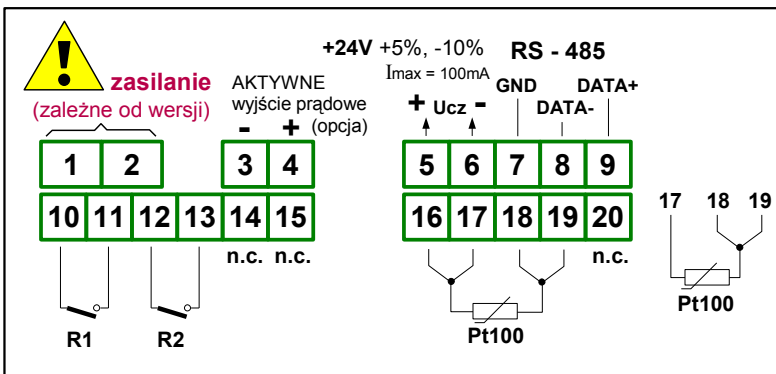
Podłączenie napięcia zasilającego oraz sygnałów pomiarowych i sterujących umożliwiają złącza śrubowe umieszczone w tylnej części obudowy urządzenia (Rys. 4.4 - 4.10).



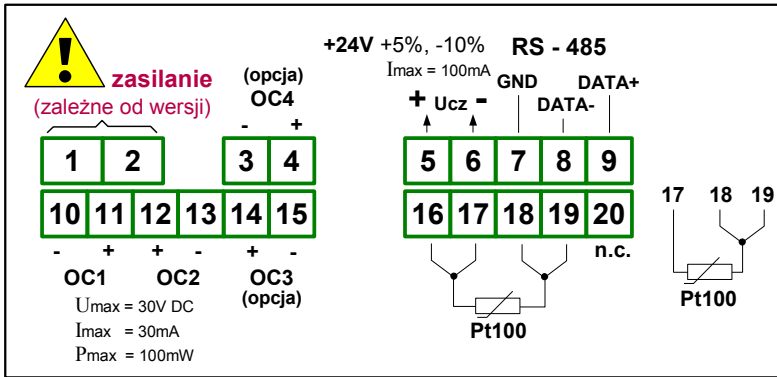
Rys. 4.4. Sposób odizolowania przewodów oraz wymiary końcówek kablowych



Rys. 4.5. Opis wyprowadzeń dla wersji z wyjściami przełącznikowymi, bez wyjścia prądowego



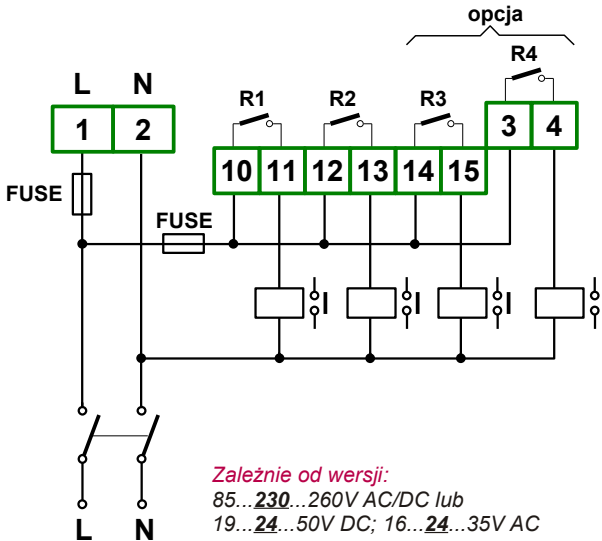
Rys. 4.6. Opis wyprowadzeń dla wersji z wyjściami przełącznikowymi oraz aktywnym wyjściem prądowym



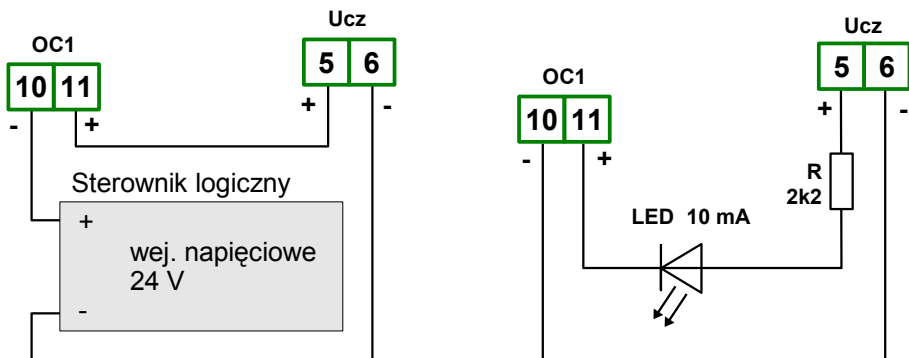
Rys. 4.7. Opis wyprowadzeń dla wersji z wyjściami typu OC



Wszystkie podłączenia należy wykonywać przy wyłączonym napięciu zasilania.



Rys. 4.8. Podłączenie zasilania oraz przekaźników sterujących obciążeniami



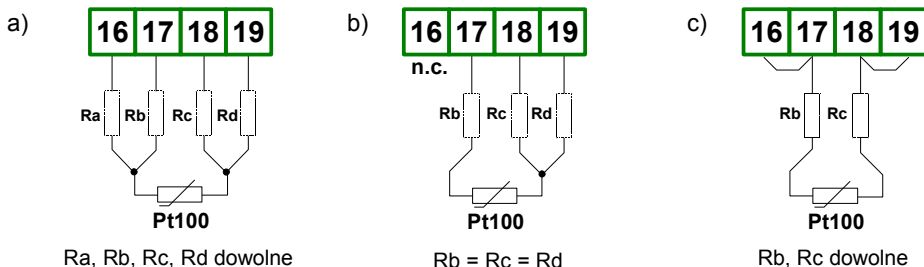
Rys. 4.9. Przykładowe podłączenia wyjścia typu OC

Czujnik rezystancyjny podłączony jest do regulatora typowym podłączeniem 4-przewodowym (Rys. 4.9 a) lub 3-przewodowym (Rys. 4.9 b). Ze względu na dokładność pomiarów zalecane jest podłączenie 4-przewodowe.



W przypadku wykorzystywania czujnika 2-przewodowego zaleca się wykonać podłączenia według Rys. 4.9 c (podłączenie 4-przewodowe ze zwartymi konektorami 16 i 17 oraz 18 i 19). W przypadku wykorzystywania podłączenia 2-przewodowego należy stosować przewody o możliwie małej oporności. Umożliwia to zmniejszenie błędu pomiaru związanego z brakiem kompensacji oporności przewodów. Wartość pomiarową można skorygować za pomocą parametru „toFS” w menu „inPt”. Ze względu na dokładność pomiarów podłączenie 2-przewodowe nie jest zalecane.

Dla podłączenia 4- lub 2-przewodowego oporności przewodów ($R_a \neq R_d$) **MOGA BYĆ DOWOLNE** (nie muszą być równe). Dla podłączenia 3-przewodowego **NALEŻY ZAPEWNIĆ IDENTYCZNOŚĆ** oporności przewodów w celu prawidłowej kompensacji. Niezależnie od typu podłączenia rezystancja każdego z przewodów **nie powinna być większa niż 20 Ω** .



Rys. 4.10. Podłączenia zewnętrzne czujników:
a) 4-przewodowe; b) 3-przewodowe; c) 2-przewodowe



Nie należy zmieniać sposobu podłączenia czujników podczas pracy urządzenia. Zmiana sposobu podłączenia podczas pracy urządzenia może spowodować, że przez kilkanaście sekund po zmianie sposobu podłączenia wskazanie będzie nieprawidłowe.

4.4. KONSERWACJA

Urządzenie nie posiada żadnych wewnętrznych elementów wymiennych i regulacyjnych dostępnych dla użytkownika. Należy zwrócić uwagę na temperaturę otoczenia w którym urządzenie pracuje. Zbyt wysoka temperatura powoduje szybsze starzenie się elementów wewnętrznych i skraca okres bezawaryjnej pracy urządzenia. W przypadku zabrudzenia do czyszczenia urządzenia nie należy używać rozpuszczalników. W tym celu należy stosować ciepłą wodę z niewielką domieszką detergentu lub w przypadku większych zabrudzeń alkohol etylowy lub izopropylowy.

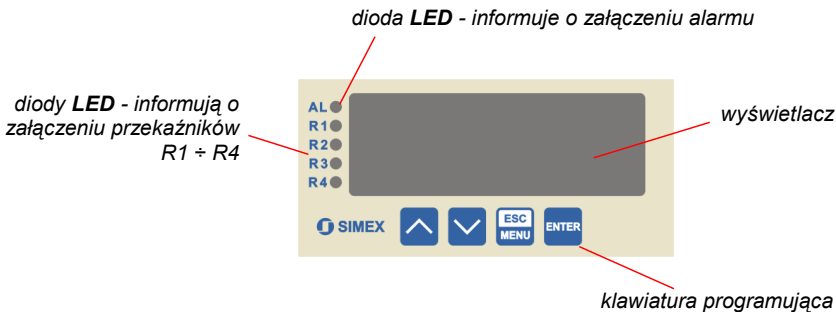


Stosowanie innych środków może spowodować trwałe uszkodzenie obudowy.



Po zużyciu nie należy wyrzucać ze śmieciami miejskimi. Produkt oznaczony tym znakiem musi być składowany w odpowiednich miejscach zgodnie z przepisami dotyczącymi utylizacji niektórych wyrobów.

5. OPIS PŁYTY CZOŁOWEJ



Liczba diod LED oznaczonych literą „R” zależna jest od wersji urządzenia.

Oznaczenia i funkcje klawiszy:



Oznaczenie klawisza w treści instrukcji: **[ESC/MENU]**

Funkcje:

- przejście do menu programowania (przytrzymanie przez co najmniej 2 sekundy),
- opuszczenie bieżącego poziomu menu i powrót do menu nadrzędnego (lub do trybu pomiarowego),
- rezygnacja ze zmiany edytowanego parametru urządzenia.



Oznaczenie klawisza w treści instrukcji: **[ENTER]**

Funkcje:

- rozpoczęcie edycji parametru,
- przejście do podmenu,
- zatwierdzenie zmiany edytowanego parametru.



Oznaczenie klawiszy w treści instrukcji: **[^] [v]**

Funkcje:

- zmiana bieżącej pozycji w menu,
- modyfikacja parametru urządzenia,
- zmiana trybu pracy wyświetlacza.

6. ZASADA DZIAŁANIA

Po włączeniu zasilania na wyświetlaczu ukazuje się na chwilę numer związany z typem urządzenia oraz wersja oprogramowania, następnie urządzenie przechodzi do trybu pomiarowego.

6.1. TRYB POMIAROWY

W trybie pomiarowym wyniki wykonanych pomiarów prezentowane są na wyświetlaczu LED. Jeśli wynik pomiaru znacznie przekracza **dopuszczalny zakres pomiarowy**, zamiast wyniku wyświetlany jest komunikat **"-Hi-"** lub **"-Lo-"** (zależnie od kierunku przepelnienia) oraz włączana jest dioda **AL**. Załączenie diody **AL** może być również efektem uszkodzenia w torze pomiarowym. W takim przypadku komunikat **"-Lo-"** oznacza zwarcie, natomiast **"-Hi-"** przerwanie obwodu pomiarowego.

W trybie pomiarowym możliwy jest podgląd ustawionych wartości progowych. Po naciśnięciu jednego z przycisków **[^]** lub **[v]**, wyświetlana będzie naprzemiennie nazwa progu (**"rEL1"**, **"rEL2"**, **"rEL3"** lub **"rEL4"**) oraz jego aktualna wartość. Jeśli w ciągu 5 sek. użytkownik nie naciśnie żadnego przycisku, urządzenie powraca do wyświetlania pomiaru. Jeśli ustawiona jest opcja swobodnego dostępu do wartości progowej (**"AccE"** - on), użytkownik może zmodyfikować wartość progu poprzez wciśnięcie klawisza **[ENTER]** i wpisanie żądanej wartości (patrz: **EDYCJA PARAMETRÓW**).

Wszystkie dostępne parametry pracy urządzenia można skonfigurować w menu urządzenia (patrz: **PROGRAMOWANIE URZĄDZENIA**) za pomocą klawiatury lub za pośrednictwem interfejsu RS 485).

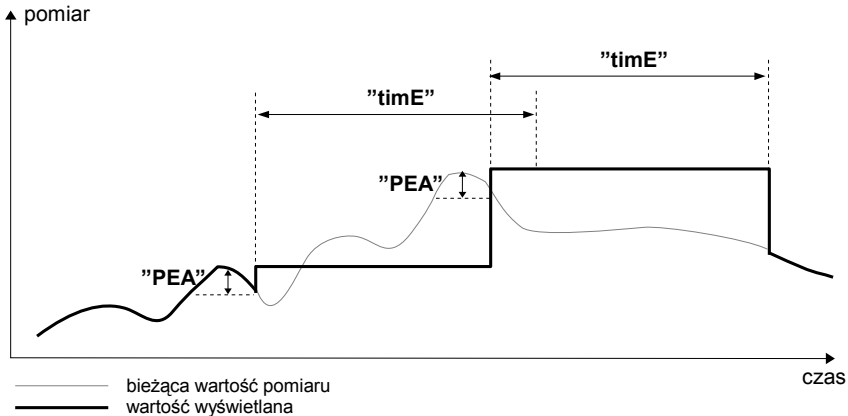


Konfigurowanie urządzenia (w menu lub za pośrednictwem interfejsu RS 485) **nie przerywa pracy urządzenia**.

6.2. DETEKCJA WARTOŚCI SZCZYTOWYCH

Regulator **SRT-94** wyposażony został w funkcję pozwalającą na detekcję i wizualizację wartości szczytowych sygnału mierzonego. Opcje dotyczące tej funkcji znajdują się w menu **"HOLD"** (patrz opis **Menu "HOLD"**). Wykrycie wartości szczytowej następuje w przypadku gdy wartość sygnału mierzonego wzrośnie a następnie zmaleje o wartość co najmniej równą wartości parametru **"PEA"**. Wykryta wartość szczytowa jest następnie wyświetlana przez okres czasu definiowany przez parametr **"timE"**. Jeżeli w trakcie wyświetlania wartości szczytowej wykryty zostanie nowy szczyt, to wartość wyświetlana zostanie uaktualniona i rozpocznie się nowy okres wyświetlania o długości **"timE"** (Rys. 6.1). Po zakończeniu okresu wyświetlania **"timE"** lub w przypadku niewykrycia szczytu urządzenie wyświetla bieżącą wartość pomiaru.

Przełączniki oraz wyjście prądowe mogą być sterowane w zależności od bieżącej wartości pomiaru lub wyświetlanej wartości szczytowej (patrz opis **Menu "HOLD"**).

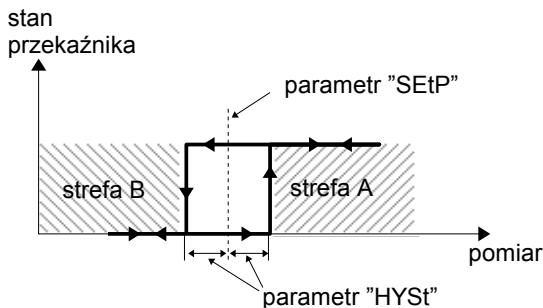


Rys. 6.1. Sposób detekcji wartości szczytowych

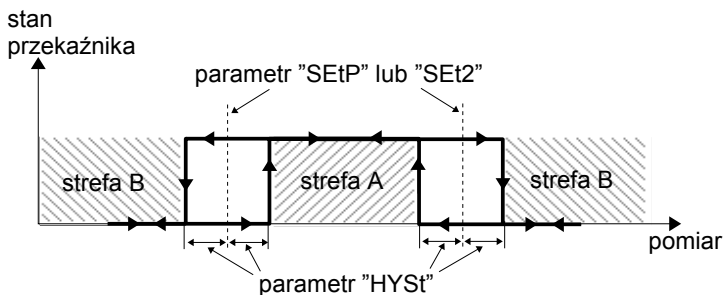
6.3. STEROWANIE WYJŚĆ PRZEKAŹNIKOWYCH

Proces regulacji poziomu sygnału mierzonego lub związanego z sygnałem mierzonym umożliwiają wyjścia przełącznikowe urządzenia. O stanie odpowiedniego wyjścia przełącznikowego informują diody „R1”÷„R4” znajdujące się na przednim panelu urządzenia. Działanie wyjścia przełącznikowego opisane jest za pomocą parametrów: „SEtP”, „SEt2”, „HYSt”, „modE”, „t on”, „toFF”, „unit” oraz „AL”. W zależności od ustawienia parametru „modE” wyjście przełącznikowe może być sterowane według jednej lub dwu wartości progowych.

W przypadku sterowania jednoprogowego (Rys. 6.2) przełącznik może być załączany („modE” = „on”) lub wyłączany („modE” = „oFF”) gdy wartość pomiarowa znajdzie się w **strefie A**. W przypadku sterowania dwuprogowego (Rys. 6.3) przełącznik może być załączany gdy wartość pomiarowa znajdzie się w **strefie A** („modE” = „in”) lub w **strefie B** („modE” = „out”) i wyłączany w drugiej ze stref sterowania.



Rys. 6.2. Sterowanie jednoprogowe wyjścia przełącznikowego



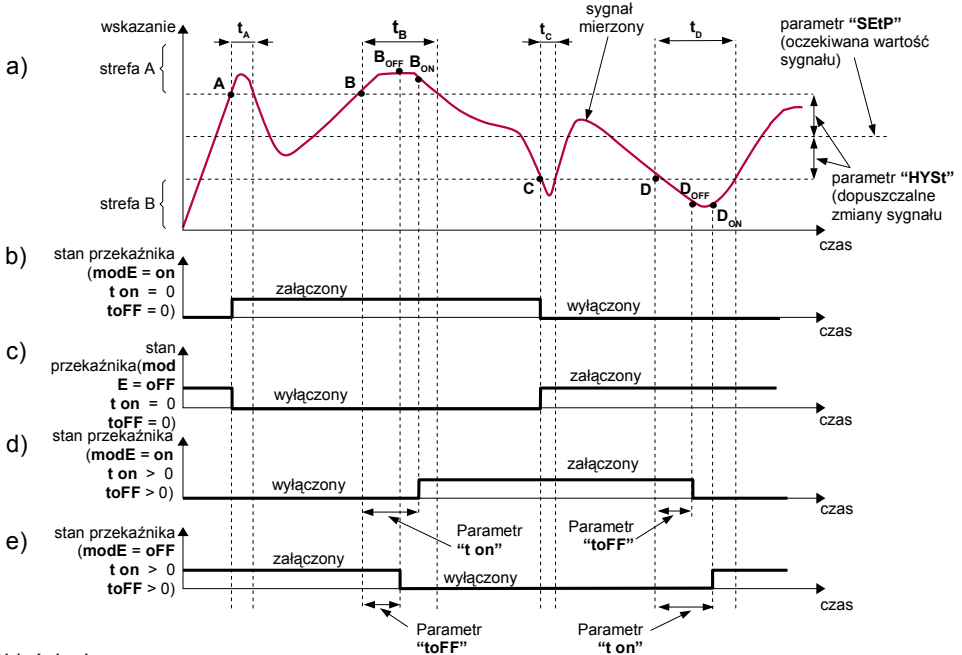
Rys. 6.3. Sterowanie dwuprogowe wyjścia przełącznikowego



Wyjście przełącznikowe może być sterowane zarówno na podstawie wartości bieżącej jak i zapamiętanej wartości szczytowej (tylko dla przepływu, w przypadku wykorzystywania funkcji detekcji wartości szczytowych).

6.3.1. Jedna wartość progowa

Zasada działania wyjścia przełącznikowego dla przykładowych ustawień parametrów przedstawiona jest na rys. 6.4.



Objaśnienie:

A, B, C, D - punkty przekroczenia granicznej wartości sygnału mierzonego

B_{ON}, B_{OFF}, D_{ON}, D_{OFF} - momenty zmiany stanu przełącznika dla przypadku: "t on" > 0, "toFF" > 0)

t_A, t_B, t_C, t_D - czasy utrzymywania wartości pomiarowej w strefie A oraz w strefie B

Rys. 6.4. Zasada pracy wyjścia przełącznikowego

Parametr "**SEtP**" określa próg zadziałania przełącznika natomiast parametr "**HYSt**" opisuje histerezę przełącznika (wykres: a). Podczas procesu sterowania wyjście przełącznikowe może zmienić stan **tylko** po przekroczeniu (w górę lub w dół) **wartości granicznej** sygnału mierzonego, rozumianej jako **próg+histereza** oraz **próg-histereza**, jeśli czas (t_A, t_B, t_C, t_D) utrzymywania wartości sygnału na poziomie przekraczającym wartość graniczną jest większy niż czas określony parametrami "t on", "toFF" oraz "unit". Jeśli parametry "t on" oraz "toFF" zostaną ustawione na wartość równą "0" to zmiana stanu przełącznika nastąpi **natychmiast** po przekroczeniu granicznej wartości sygnału mierzonego (punkty A oraz C, wykresy: a, b, c).

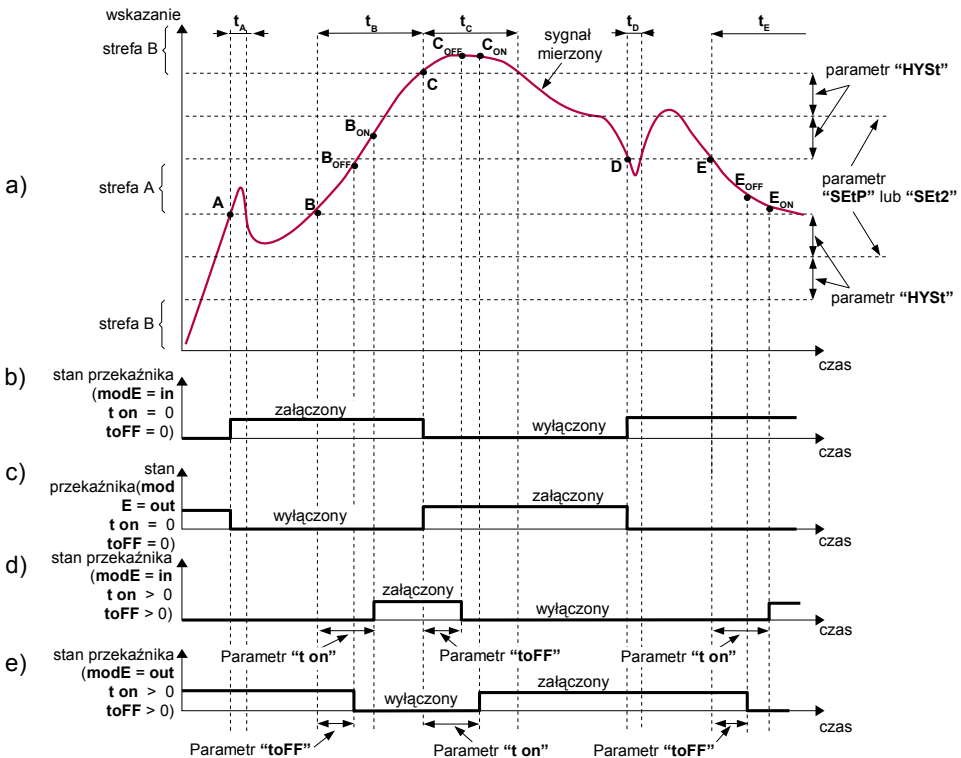
Jeśli parametry "t on" oraz "toFF" zostaną ustawione na wartość większą niż "0" to załączenie przełącznika (punkt B_{ON}, D_{ON}, wykresy: a, d, e) nastąpi po czasie "t on" od momentu przekroczenia **wartości granicznej** (punkt B oraz D, wykres: a), natomiast wyłączenie (punkt B_{OFF}, D_{OFF}, wykresy: a, d, e) nastąpi po czasie "toFF" od momentu przekroczenia **wartości granicznej** (punkt B oraz D, wykres: a).

Jeśli czas (t_A , t_B , t_C , t_D) utrzymywania wartości sygnału na poziomie przekraczającym **wartość graniczną** będzie mniejszy niż ustawiony parametrem **"t on"** lub **"toFF"**, przekaźnik nie zmieni stanu (punkt A oraz C, wykresy: a, d, e). Stan wyjścia po przekroczeniu określonej **wartości granicznej** (punkty A, B, C, D) opisuje parametr **"modE"**. Przekaźnik może być załączony (**"modE" = "on"**) lub wyłączony (**"modE" = "oFF"**) gdy wartość sygnału regulowanego znajdzie się w **strefie A** (Rys. 6.4 a).

Parametr **"AL"** pozwala określić sposób reakcji wyjścia przekaźnikowego w przypadku wystąpienia sytuacji alarmowej (np. przekroczenie **dopuszczalnego zakresu pomiarowego**).

Wszystkie parametry dotyczące wyjść przekaźnikowych opisane są w rozdziale **Menu "rEL1" ÷ "rEL4"**.

6.3.2. Dwie wartości progowe



Objaśnienie:

A, B, C, D, E - punkty przekroczenia granicznej wartości sygnału regulowanego

B_{ON}, B_{OFF}, C_{ON}, C_{OFF}, E_{ON}, E_{OFF} - momenty zmiany stanu przekaźnika dla przypadku: **"t on" > 0**, **"toFF" > 0**)


t_A, t_B, t_C, t_D, t_E - czasy utrzymywania wartości pomiarowej w strefie A oraz w strefie B

Rys. 6.5. Zasada pracy wyjścia przekaźnikowego dla dwóch wartości progowych

W przypadku wykorzystywania w procesie sterowania dwóch wartości progowych oprócz parametru "**SEtP**" dostępny jest parametr "**SEt2**" określający drugi próg zadziałania przekaźnika (Rys. 6.5) a parametry "**HYSt**", "**modE**", "**t on**", "**toFF**", "**unit**" oraz "**AL**" dotyczą obydwu progów.

Podczas procesu sterowania wyjście przekaźnikowe zmienia swój stan dla każdego z progów w taki sam sposób jak to zostało opisane dla pojedynczego progów. Zależności czasowe określane parametrami "**t on**", "**toFF**" oraz "**unit**" również dotyczą obydwu progów.

W przypadku sterowania dwuprogowego parametr "**modE**" określa stan wyjścia przekaźnikowego po osiągnięciu przez sygnał mierzony wartości znajdującej się w określonej strefie, wyznaczonej przez **wartości graniczne** obydwu progów. Przekaznik może być załączany gdy wartość sygnału mierzonego znajdzie się w **strefie A** ("**modE**" = "**in**") lub w **strefie B** ("**modE**" = "**out**") i wyłączany w drugiej ze stref sterowania (Rys. 6.5).


-  Kolejność wartości progów "**SEtP**" oraz "**SEt2**" może być ustalona dowolnie, gdyż sterowanie wyjść przekaźnikowych odbywa się zawsze z uwzględnieniem strefy pomiędzy wartościami progowymi (**strefa A**) oraz stref zewnętrznych (**strefa B**).

7. PROGRAMOWANIE URZĄDZENIA

Menu urządzenia umożliwia ustawienie wszystkich parametrów urządzenia dotyczących m.in. pracy wejścia pomiarowego, sposobu wyświetlania wyników, komunikacji poprzez interfejs RS 485, ustawień dostępu. Znaczenie poszczególnych parametrów urządzenia zostało opisane w rozdziale **OPIS MENU**.

Wybrane parametry urządzenia dostępne są bez konieczności wywoływania menu.

Po naciśnięciu jednego z przycisków [**^**] lub [**v**], wyświetlana jest naprzemiennie: aktualna wartość pierwszego progów wybranego przekaźnika oraz nazwa umożliwiająca identyfikację przekaźnika ("**rEL1**", "**rEL2**", "**rEL3**" lub "**rEL4**"). Jeśli w ciągu 5 sek. użytkownik nie naciśnie żadnego przycisku, urządzenie powraca do wyświetlania pomiaru. Jeśli ustawiona jest opcja swobodnego dostępu do progów ("**AccE**" = "**on**"), użytkownik może zmodyfikować ich wartość poprzez wybór żądanego progów (przyciskami [**^**] i [**v**]) oraz wciśnięcie klawisza [**ENTER**] i wpisanie żądanej wartości (patrz **EDYCJA PARAMETRÓW**).

-  W trybie "**AccE**" po zatwierdzeniu zmiany progów nowa wartość wyświetlana jest na przemian z numerem progów jeszcze przez kilka sekund. W tym czasie można skontrolować wprowadzone zmiany progów lub klawiszami [**^**] i [**v**] przejść do edycji innego progów.

7.1. OBSŁUGA MENU URZĄDZENIA

Do menu przechodzimy naciskając i przytrzymując przez co najmniej 2 sekundy przycisk [**ESC/MENU**] w trybie pomiarowym. Jeśli hasło zostało zdefiniowane za pomocą opcji "**Scod**" w menu "**SECU**", to użytkownik musi je podać przed przejściem do opcji menu. Wpisywanie hasła odbywa się analogicznie do zmiany parametru liczbowego (patrz: **EDYCJA PARAMETRÓW**), przy czym wyświetlana jest tylko cyfra aktualnie edytowana, a pozostałe zastąpione są myślnikami. Po zatwierdzeniu ostatniej cyfry wyświetlona zostanie pierwsza z opcji menu lub, w przypadku podania błędnego hasła, napis "**Err**".



Należy zachować szczególną ostrożność podczas zmiany parametrów pracy urządzenia. O ile to możliwe zaleca się wyłączenie obiektu sterowanego na czas zmiany nastaw.

Funkcje klawiszy podczas wyboru podmenu oraz parametru do edycji:



Zmiana bieżącej pozycji w menu (wybór menu niższego poziomu lub parametru do edycji). Nazwa wybranej opcji pokazywana jest na wyświetlaczu.



Działanie klawisza **[ENTER]** zależy od typu bieżącej pozycji Menu:

- jeśli pozycja w menu odpowiada jednemu z parametrów urządzenia, wciśnięcie **[ENTER]** powoduje rozpoczęcie edycji parametru,
- jeśli pozycja w menu jest przejściem do menu niższego poziomu, po naciśnięciu **[ENTER]** na wyświetlaczu pokazywana jest pierwsza z opcji wybranego poziomu menu.



Klawisz **[ESC/MENU]** powoduje opuszczenie bieżącego poziomu menu i powrót do menu nadrzędnego (lub do trybu pomiarowego).



Po upływie ok. 1 minuty od ostatniego użycia klawiszy, urządzenie powraca z dowolnego poziomu menu do trybu pomiarowego (tylko wtedy gdy żaden z parametrów nie jest w trybie edycji).

7.2. EDYCJA PARAMETRÓW

Aby wejść do trybu edycji parametru umożliwiającego modyfikację wartości jednego z parametrów urządzenia, należy wybrać odpowiednią opcję w menu za pomocą przycisków **[^]** **[v]** i nacisnąć przycisk **[ENTER]**.

7.2.1. Parametry numeryczne

Parametry numeryczne stanowią ciąg cyfr tworzących liczbę w formacie dziesiętnym. Wprowadzenie nowej wartości parametru polega na zmianie wartości wybranych cyfr w dopuszczalnym zakresie (za pomocą przycisków **[^]**, **[v]**).

7.2.2. Parametry przełącznikowe (typu "LISTA")

Parametry przełącznikowe można przedstawić w postaci listy, z której dla danego parametru można wybrać tylko jedną z opcji dostępnych na liście. Wybór opcji dla parametru przełącznikowego dokonywany jest za pomocą przycisków **[^]**, **[v]**.

Funkcje klawiszy podczas edycji parametrów numerycznych oraz przełącznikowych:

Zmiana wartości bieżącej (tj. migającej) cyfry (dla parametrów numerycznych, np: parametr "HySt") lub stanu przełącznika (dla parametrów przełącznikowych, np: parametr "modE").



W przypadku parametrów numerycznych krótkie przyciśnięcie [ENTER] powoduje przejście do edycji następnej pozycji dziesiętnej natomiast przytrzymanie przez co najmniej 2 sek. powoduje wyświetlenie pytania "SEt?". W przypadku parametrów przełącznikowych krótkie przyciśnięcie [ENTER] powoduje wyświetlenie pytania "SEt?". Ponowne, krótkie naciśnięcie klawisza [ENTER] po wyświetleniu pytania "SEt?" powoduje zapamiętanie wprowadzonych zmian i zakończenie edycji parametru.



Anulowanie wprowadzanych zmian (nie zatwierdzonych klawiszem [ENTER] po pojawieniu się pytania "SEt?") oraz powrót do menu.

7.3. OPIS MENU

"- . - . -" - zapytanie o hasło. Jeżeli ustawiono hasło operatora na wartość inną niż „0000”, to każde wejście do obsługi menu poprzedzone jest zapytaniem o hasło. W przypadku podania prawidłowego hasła urządzenie przechodzi do menu, natomiast w przypadku podania błędnego hasła na wyświetlaczu pojawia się napis "Err" i po chwili oprogramowanie powraca do trybu pomiarowego.

7.3.1. Menu "rEL1" ÷ "rEL4"

Menu zawiera opcje konfigurujące pracę przekaźników R1 ÷ R4. Zasada działania wyjść przekaźnikowych została opisana w rozdziale **STEROWANIE WYJŚĆ PRZEKAŹNIKOWYCH**.



Wyjście przekaźnikowe może być sterowane zarówno na podstawie wartości bieżącej jak i zapamiętanej wartości szczytowej (w przypadku wykorzystywania funkcji detekcji wartości szczytowych).

"SEtP" - ustawienie progu przekaźnika (w zakresie -999 ÷ 9999). Liczbę ujemną wprowadzić można poprzez wpisanie znaku '-' na pierwszej pozycji dziesiętnej (za pomocą przycisków [^], [v]). **Próg jest środkiem przedziału histerezy przekaźnika.**

"SEt2" - ustawienie drugiego progu przekaźnika (w zakresie -999 ÷ 9999). Liczbę ujemną wprowadzić można poprzez wpisanie znaku '-' na pierwszej pozycji dziesiętnej (za pomocą przycisków [^], [v]). **Próg jest środkiem przedziału histerezy przekaźnika.** Próg ten jest dostępny gdy parametr "modE" jest w stanie „in” lub „out”.

"HYSt" - histereza przekaźnika (w zakresie 0 ÷ 999). Stan przekaźnika zmienia się przy przekroczeniu wartości: **próg+histereza** i **próg-histereza**.



Wyżej wymienione parametry powinny być ustawione tak, aby wartość "SEtP" + "HYSt", "SEt2" + "HYSt", "SEtP" - "HYSt" lub "SEt2" - "HYSt" nie przekraczała zakresu pomiarowego. Dodatkowo w przypadku sterowania dwuprogowego ("modE" = "in" lub "out"), histerezy dla obydwu progów nie powinny się pokrywać (w takim przypadku przełącznik nigdy nie zmieniłby stanu).

"modE" - tryb pracy przełącznika. Dostępnych jest 6 możliwości:

- "noAC" - przełącznik nieaktywny (na stałe wyłączony)
- "on" - dla regulacji jednoprogowej przełącznik włącza się, gdy wartość pomiaru jest większa niż **próg+histereza**
- "oFF" - dla regulacji jednoprogowej przełącznik włącza się, gdy wartość pomiaru jest mniejsza niż **próg-histereza**
- "in" - dla regulacji dwuprogowej przełącznik włącza się, gdy wartość pomiaru jest większa niż **prógL+histereza** i mniejsza niż **prógH-histereza**, gdzie **prógL** oznacza niższą a **prógH** wyższą z wartości progowych "SEtP" i "SEt2"
- "Out" - dla regulacji dwuprogowej przełącznik włącza się, gdy wartość pomiaru jest mniejsza niż **prógL-histereza** lub większa niż **prógH+histereza** gdzie **prógL** oznacza niższą a **prógH** wyższą z wartości progowych "SEtP" i "SEtP2"
- "modb" - przełącznik sterowany jest poprzez łącze komunikacyjne RS 485.



- **Diody LED świecą zawsze kiedy styki przełącznika są zwarte**, niezależnie od ustawionego trybu pracy.
- W przypadku zaniku zasilania urządzenie nie zapamiętuje stanu przełącznika, ustawionego za pośrednictwem łącza RS 485.

"t on" - czas opóźnienia, po którym zostanie załączony przełącznik (w przypadku przekroczenia wartości definiowanej przez **próg** i **histerezę**). Czas opóźnienia określany jest z dokładnością 0,1 (w zakresie: 0 ÷ 99.9). Jednostka w jakiej wyrażony jest czas określona jest przez parametr "unit"

"toFF" - czas opóźnienia, po którym zostanie wyłączony przełącznik (w przypadku przekroczenia wartości definiowanej przez **próg** i **histerezę**). Czas opóźnienia określany jest z dokładnością 0,1 (w zakresie: 0 ÷ 99.9). Jednostka w jakiej wyrażony jest czas określona jest przez parametr "unit"



Jeśli czas przekroczenia wartości: **próg+histereza** lub **próg-histereza** będzie mniejszy niż ustawiony parametrem "t on" lub "toFF", przełącznik nie zmieni stanu (patrz rozdział **STEROWANIE WYJŚĆ PRZEKĄŻNIKOWYCH**)

"unit" - jednostka, w jakiej wyrażone są czasy "t on" i "toFF". Dostępne są 2 opcje:

- "min" - minuty
- "SEC" - sekundy

“AL” - parametr określa sposób reakcji przełącznika na sytuację alarmową.
Dostępne są 3 możliwości:

- “noCH” - stan przełącznika pozostanie bez zmian,
- “on” - przełącznik zostanie załączony,
- “oFF” - przełącznik zostanie wyłączony.

Jeśli parametr “modE” ustawiony jest na “on”, “oFF”, “in” lub “Out”, przez sytuację alarmową rozumiane jest przekroczenie dopuszczalnego zakresu pomiarowego.

Jeśli parametr “modE” przełącznika ustawiony jest na “modb”, przez sytuację alarmową rozumiana jest przerwa w transmisji dłuższa niż wartość parametru “mbtO” (patrz opis: **Menu “rS”**).



- W przypadku ustawienia opcji “noCH” zachowanie się przełącznika w czasie alarmu w pewnych wypadkach może zależeć od ustawienia parametru „FiLt” - jeśli “FiLt” ustawiono na dużą wartość to np. gwałtowne odłączenie sygnału wejściowego będzie powodować wolne zmiany wartości wyświetlanej (alarm włączy się po pewnym czasie, w trakcie którego przełącznik może zmienić stan).
- Jeżeli dla danego przełącznika parametr „AL” = „on”, przełącznik ten będzie reagował w sytuacji alarmowej nawet wtedy gdy został skonfigurowany jako nieaktywny (“modE” = “noAC”).

7.3.2. Menu “bEEP”

Menu zawiera opcje dotyczące alarmowego sygnału dźwiękowego:

- “AL” - jeśli opcja ustawiona jest na “on”, wystąpienie sytuacji alarmowej będzie powodowało aktywację sygnału dźwiękowego,
- “r1” - jeśli opcja ustawiona jest na “on”, załączenie przełącznika **R1** będzie powodowało aktywację sygnału dźwiękowego,
- “r2” - jeśli opcja ustawiona jest na “on”, załączenie przełącznika **R2** będzie powodowało aktywację sygnału dźwiękowego,
- “r3” - jeśli opcja ustawiona jest na “on”, załączenie przełącznika **R3** będzie powodowało aktywację sygnału dźwiękowego,
- “r4” - jeśli opcja ustawiona jest na “on”, załączenie przełącznika **R4** będzie powodowało aktywację sygnału dźwiękowego.



Sygnał dźwiękowy (włączony w wyniku np. załączenia przełącznika) może być wyciszony poprzez naciśnięcie dowolnego klawisza.

7.3.3. Menu “inPt”

Menu zawiera opcje konfiguracji wejścia pomiarowego:

- “FiLt” - opcja umożliwia zmianę stopnia filtracji wskazań. Dopuszczalne są wartości od 0 (brak filtracji) do 5 (filtracja z maksymalną stałą czasową ok. 2 sekund).
- “toFS” - parametr (wyrażony w °C) umożliwia przesunięcie skali pomiarowej, określa on wartość dodawaną do wyświetlanego wyniku pomiaru w zakresie $\pm 9,9^{\circ}\text{C}$.

7.3.4. Menu "OUtP"

Menu zawiera opcje konfigurujące aktywne wyjście prądowe. Menu to dostępne jest, gdy regulator wyposażony jest w wyjście prądowe.

"Omod" - tryb pracy wyjścia prądowego. Dostępne są następujące możliwości:

- "oFF" - wyjście prądowe wyłączone,
- "0-20" - wyjście w standardzie $0 \div 20$ mA,
- "4-20" - wyjście w standardzie $4 \div 20$ mA,
- "modb" - wyjście sterowane za pośrednictwem łącza RS 485.

"OUtL" - parametr określający wartość wyświetlaną, dla której generowany będzie prąd wyjściowy 0 mA lub 4 mA (zależnie od wybranego trybu pracy wyjścia „Omod”).

"OUtH" - parametr określający wartość wyświetlaną, dla której generowany będzie prąd wyjściowy 20 mA.

Wartości prądu wyjściowego dla dowolnego wskazania można obliczyć ze wzorów:

$$I_{out} = \frac{W - "OUtL"}{"OUtH" - "OUtL"} \times 16 mA + 4 mA \quad \text{dla wejścia } 4 \div 20 mA$$

$$I_{out} = \frac{W - "OUtL"}{"OUtH" - "OUtL"} \times 20 mA \quad \text{dla wejścia } 0 \div 20 mA$$

gdzie „W” oznacza wyświetlany pomiar.



Wartość "OUtL" może być większa od wartości "OUtH". W takim przypadku charakterystyka wyjścia prądowego ulega odwróceniu (tzn. dla rosnących wartości wyświetlanych prąd wyjściowy maleje).

"Lo r", "Hi r" - parametry definiujące zakres prądów wyjściowych (maksymalnie od 0 do 24 mA). Jeśli wyznaczony prąd wyjściowy I_{out} znajduje się poza zdefiniowanym zakresem, to wyjście prądowe generuje prąd równy górnej lub dolnej granicy przedziału.

Wartości "Lo r" i "Hi r" określają procentowe poszerzenie nominalnego zakresu 4-20 mA (z rozdzielczością 0,1%).

Parametr "Lo r" określa dolną granicę przedziału, wyznaczoną według następującego wzoru: $I_{min} = 4 \text{ mA} - 4 \text{ mA} \times "Lo r" \%$.

Wartość "Lo r" może zostać ustawiona w zakresie $0 \div 99.9\%$.

Parametr "Hi r" określa górną granicę przedziału, wyznaczoną według następującego wzoru: $I_{max} = 20 \text{ mA} + 20 \text{ mA} \times "Hi r" \%$.

Wartość "Hi r" może zostać ustawiona w zakresie $0 \div 19.9\%$. (sposób wyznaczania przedziału prądów wyjściowych przedstawiony jest w przykładzie str.30).

“AL” - parametr określa sposób reakcji wyjścia prądowego w sytuacji alarmowej. Dostępne są następujące możliwości:

- “noCH”** - prąd wyjściowy nie zmienia się,
- “22.1”** - prąd wyjściowy osiągnie wartość 22,1 mA,
- “3.4”** - prąd wyjściowy osiągnie wartość 3,4 mA,
- “0.0”** - prąd wyjściowy osiągnie wartość 0 mA,

Po ustąpieniu sytuacji alarmowej prąd wyjściowy powraca do wartości wyznaczonej na podstawie wyświetlanego wyniku pomiaru.

7.3.5. Opcja “bri”

Parametr ten określa stopień jasności wyświetlacza w zakresie od 1 do 8.

7.3.6. Menu “HOLd”

Menu zawiera opcje dotyczące funkcji detekcji wartości szczytowych. Opis funkcji znajduje się w rozdziale **DETEKCJA WARTOŚCI SZCZYTOWYCH**:

“modE” - typ wykrywanych zmian sygnału mierzonego:

- “norm”** - szczyty, wzrost a następnie zmniejszenie wartości sygnału o wartość równą co najmniej wartości parametru **“PEA”**,
- “inv”** - doliny, zmniejszenie a następnie wzrost wartości sygnału o wartość równą co najmniej wartości parametru **“PEA”**.

“PEA” - minimalna wielkość zmiany sygnału (patrz Rys. 6.1), która zostanie zinterpretowana jako „szczyt” lub „dolina”,

“timE” - maksymalny czas wyświetlania wartości szczytowej (lub doliny) ustawiany w zakresie od 0,1 do 19,9 sekundy z rozdzielczością 0,1 sek.,

“HdiS” - typ wartości prezentowanej na wyświetlaczu LED:

- “rEAL”** - wyświetlanie wartości bieżącej,
- “HOLd”** - wyświetlanie wartości szczytowej (lub doliny),

“H r1”...“H r4” - sposób sterowania wyjść przekaźnikowych:

- “rEAL”** - sterowanie według wartości bieżącej,
- “HOLd”** - sterowanie według wartości szczytowej (lub doliny),

“HOUt” - sposób sterowania wyjścia prądowego:

- “rEAL”** - sterowanie według wartości bieżącej,
- “HOLd”** - sterowanie według wartości szczytowej (lub doliny),

7.3.7. Menu "SECu"

Menu zawiera opcje regulujące dostęp do ustawialnych parametrów urządzenia:

- "AccE" - opcja umożliwia zezwolenie ("on") lub zakaz ("oFF") modyfikacji progów zadziałania przekaźników bez znajomości hasła (patrz: **TRYB POMIAROWY**).
- "Scod" - hasło użytkownika (4-cyfrowa liczba). Jeśli parametr ustawiony jest na wartość "0000", hasło jest wyłączone.

Jeśli użytkownik zapomni hasła, które uprzednio ustawił, aby uzyskać dostęp do menu wykorzystać można jednorazowe hasło awaryjne. W tym celu należy skontaktować się z Działem Handlowym (tel. (58) 762-07-77). Bezpośrednio po wejściu do menu należy odczytać lub zmienić hasło za pomocą opcji "Scod".



Hasła jednorazowego można użyć **TYLKO RAZ!**, po jego wykorzystaniu zostanie anulowane. Możliwość użycia hasła jednorazowego można odnowić jedynie poprzez przesłanie urządzenia do serwisu.

7.3.8. Menu "rS"

Menu zawiera opcje konfigurujące interfejs RS 485:

- "Addr" - parametr określa adres urządzenia, zgodnie z protokołem Modbus (od 0 do 199). Jeśli adres ustalony jest na 0, to urządzenie odpowiada na adres FFh (w protokole Modbus jest to adres niestandardowy, w urządzeniach prod. SIMEX jest on używany do detekcji nowych urządzeń w sieci).
- "bAud" - opcja określa prędkość transmisji interfejsu szeregowego RS 485. Dostępnych jest 8 możliwości: "1.2", "2.4", "4.8", "9.6", "19.2", "38.4", "57.6", "115.2", które odpowiadają odpowiednio prędkościom: 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600 i 115200 bit/s.
- "mbAc" - opcja ta pozwala określić sposób dostępu do rejestrów konfiguracyjnych urządzenia poprzez interfejs RS 485. Dostępne są następujące możliwości:
"on" - zapisywanie rejestrów poprzez interfejs RS485 jest dozwolone,
"oFF" - zapisywanie rejestrów poprzez interfejs RS485 jest zabronione.



Blokada zapisu nie dotyczy rejestru nr 04h i 05h (patrz: **WYKAZ REJESTRÓW**).

- "mbtO" - parametr określa maksymalny dopuszczalny czas (w sek.) pomiędzy kolejnymi poprawnymi ramkami modbusowymi odebranymi przez urządzenie. Jeśli czas ten zostanie przekroczony, przekaźniki oraz wyjście prądowe sterowane za pośrednictwem łącza RS 485 ustawią się w swoje stany alarmowe (patrz opis parametru "AL" w menu "rEL1 ÷ rEL4" oraz w menu "OUtP"). Parametr "mbtO" może zostać ustawiony w zakresie od 0 do 99 sekund. Wartość 0 oznacza, że czas pomiędzy kolejnymi ramkami nie będzie kontrolowany.

"rESP" - opcja ta pozwala określić minimalny czas po którym urządzenie odpowiada na zapytanie zgodne ze standardem Modbus, odebrane poprzez interfejs RS485. Protokół transmisji Modbus RTU określa minimalny czas identyfikacji/rozdzielenia poszczególnych ramek, równy czasowi przesyłania 3,5 znaku. Zastosowany w urządzeniu nowoczesny, szybki procesor typu RISC umożliwił niemalże natychmiastową odpowiedź po odebraniu zapytania. Dzięki temu przy dużych prędkościach transmisji czas odpowiedzi urządzenia na zapytanie jest bardzo krótki. Jeżeli **SRT-94** współpracuje z urządzeniem (konwerterem) niedostosowanym do tak szybkich odpowiedzi, to przy dużych prędkościach transmisji (parametr **"bAud"**) należy wprowadzić dodatkowe opóźnienie odpowiedzi. Umożliwia to współpracę **SRT-94** z wolniejszymi urządzeniami, przy ustawieniu dużych prędkości transmisji. Dostępne są następujące możliwości:

"Std" - odpowiedź urządzenia następuje bez dodatkowych opóźnień

" 10c"

" 20c"

" 50c"

"100c"

"200c"

- odpowiedź urządzenia następuje z dodatkowym opóźnieniem równym czasowi wysyłania 10, 20, 50, 100 lub 200 znaków.



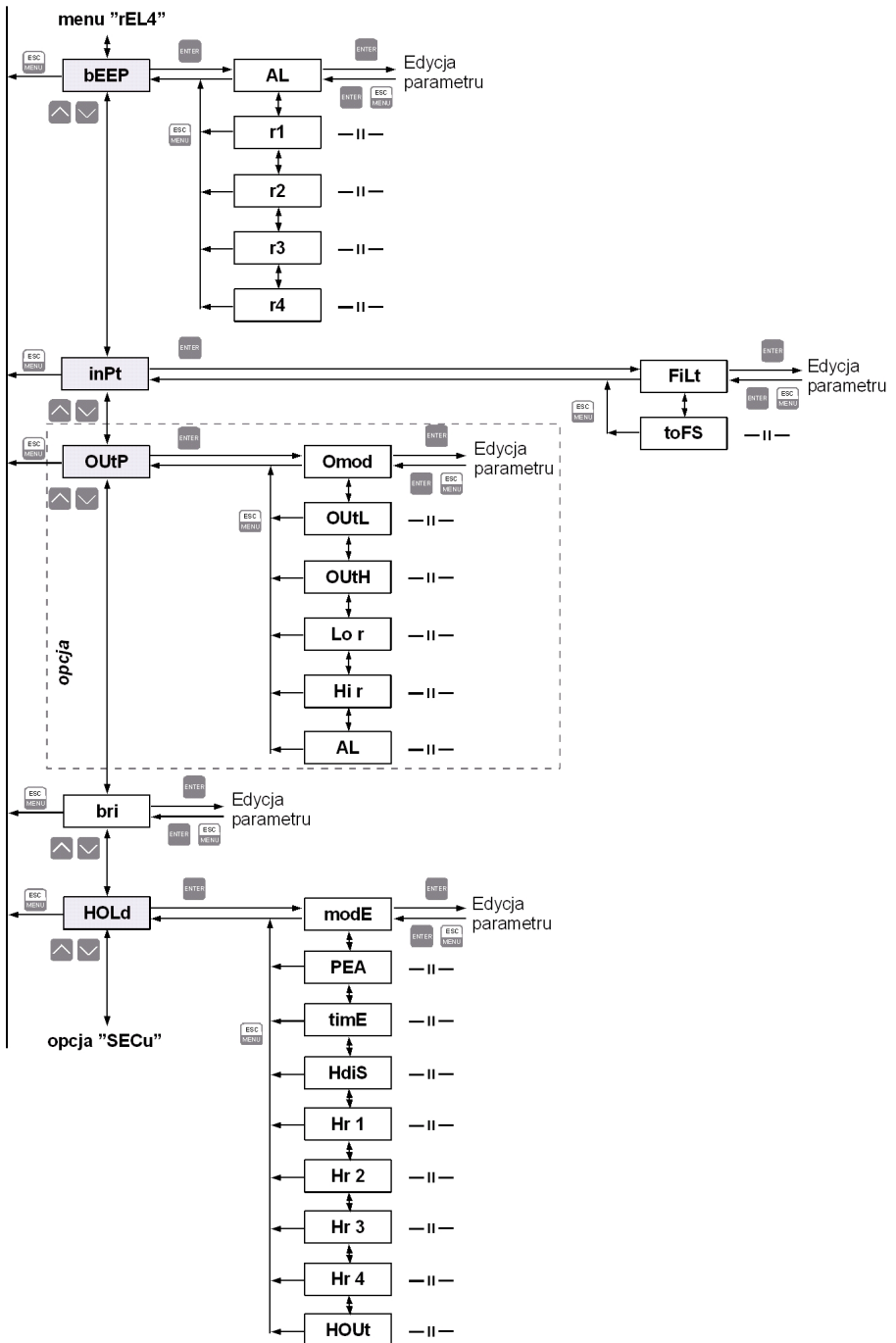
W większości przypadków parametr **"rESP"** należy ustawić na wartość **"Std"** (brak dodatkowych opóźnień). W przypadku niektórych konwerterów produkcji firmy **SIMEX**, niedostosowanych do prędkości transmisji większej niż 19200 bit/sek. (np. konwerter **SRS-2/4-Z16**) parametr **"rESP"** należy ustawić na wartość zgodną z tablicą 7.1. Przy współpracy **SRT-94** z konwerterami innych producentów parametr **"rESP"** należy ustawić doświadczalnie na wartość, dla której nie będą występowały błędy transmisji.

Parametr "bAud"	Parametr "rESP"
"38.4"	" 10c"
"57.6"	" 20c"
"115.2"	" 50c"

Tab.7.1. Ustawienia parametru **"rESP"**

7.3.9. Menu "SErv"

Menu zawiera opcje dostępne po podaniu hasła serwisowego (wyłącznie dla autoryzowanego serwisu). Niewłaściwe ustawienie parametrów może spowodować błędną pracę urządzenia.



8. DZIAŁANIE DIODY ALARMOWEJ

Dioda alarmowa (**AL**) załącza się w przypadku:

- przekroczenia **dopuszczalnego zakresu pomiarowego**,
- wykrycia uszkodzenia czujnika, tzn: zwarcia lub rozwarcia czujnika Pt100.

9. WYZNACZANIE WARTOŚCI PRĄDU WYJŚCIA PRĄDOWEGO

Zakładamy, że parametry wyjścia prądowego ustawione zostaną następująco:

“**modE**” = “4-20”, “**OUTL**” = “10.0”, “**OUTH**” = “20.0”, “**Lo r**” = “5.0”, “**Hi r**” = “5.0”

Parametry “**Lo r**” i “**Hi r**” wyznaczają przedział pracy wyjścia prądowego na $3,8 \div 21 \text{ mA}$.

Prąd wyjściowy wyznaczmy dla trzech wartości wyświetlanych W:

a) W = “17.5”

Wykorzystując wzór ze str. 24 otrzymujemy:

$$I_{\text{out}} = (17,5-10,0) / (20,0-10,0) \times 16 \text{ mA} + 4 \text{ mA} = 0,75 \cdot 16 + 4 = 16 \text{ mA}$$

Wyznaczony I_{out} mieści się w przedziale pracy wyjścia prądowego (3 - 21 mA).

b) W = “20.5”

Postępując analogicznie do pkt. a) otrzymujemy:

$$I_{\text{out}} = (20,5-10,0) / (20,0-10,0) \times 16 \text{ mA} + 4 \text{ mA} = 1,05 \cdot 16 + 4 = 20,08 \text{ mA}$$

Wyznaczony I_{out} mieści się w przedziale pracy wyjścia prądowego (3 - 21 mA).

c) W = “30.0”

Postępując analogicznie do pkt. a) otrzymujemy:

$$I_{\text{out}} = (30,0-10,0) / (20,0-10,0) \times 16 \text{ mA} + 4 \text{ mA} = 2 \cdot 16 + 4 = 36 \text{ mA}$$

Wyznaczony I_{out} nie mieści się w przedziale pracy wyjścia prądowego (3 - 21 mA), a zatem wyjście prądowe wygeneruje prąd równy górnej granicy przedziału określonego przez parametry “**Lo r**” i “**Hi r**” (czyli 21 mA).

10. OBSŁUGA PROTOKOŁU MODBUS

Parametry transmisji:	1 bit startu, 8 bitów danych, 1 bit stopu, bez kontroli parzystości
Prędkość transmisji:	wyberana w zakresie od 1200 do 115200 bit/sek.
Protokół transmisji:	zgodny z MODBUS RTU

Parametry urządzenia oraz wartość pomiarowa dostępne są jako rejestry typu HOLDING. Do odczytu rejestru (lub grupy rejestrów) używać należy funkcji 3h, do zapisu rejestrów funkcji 6h lub 10h (zgodnie ze specyfikacjami protokołu MODBUS). Za pomocą funkcji 3h oraz 10h można odczytać / zapisać maksymalnie 5 rejestrów (w jednej ramce).

Urządzenie interpretuje i wykonuje ramki typu BROADCAST, ale nie wysyła na nie odpowiedzi.

10.1. WYKAZ REJESTRÓW

Rejestr	Zapis	Zakres	Opis rejestru
01h	Nie	-999 ÷ 9999	Wartość pomiarowa (wyświetlana, bez uwzględnienia przecinka)
02h	Nie	0h, A0h, 60h	Status pomiaru; 0h - pomiar poprawny; A0h - przekroczenie górnej granicy zakresu pomiarowego; 60h - przekroczenie dolnej granicy zakresu pomiarowego.
03h	Nie	1	Pozycja kropki dziesiętnej, stała wartość 1 - " 0.0 ";
04h	Tak	0 ÷ 31	Stan przekaźników oraz diody alarmowej w postaci binarnej (1 - załączony, 0 - wyłączony): 0000000000edcba a - przekaźnik R1; b - przekaźnik R2; c - przekaźnik R3; d - przekaźnik R4; e - dioda AL; W przypadku zapisu rejestru istotne są tylko bity a,b,c,d (pozwalają na sterowanie przekaźnikami przez łącze RS 485)
05h ¹	Tak	0h ÷ 1800h	Stan wyjścia prądowego, wyrażony w 1/256 mA (czyli starszy bajt określa miliampery)
06h	Nie	-999 ÷ 9999	Wartość szczytu (lub „dolino”), bez uwzględnienia przecinka)
12h	Tak	0 ÷ 5	Parametr " FiLt " w podmenu " InPt " (współczynnik filtracji)
18h	Tak	-99 ÷ 99	Parametr " toFS " w podmenu " InPt " (przesunięcie skali pomiarowej), wyrażony w 0,1°C
20h ²	Tak	0 ÷ 199	Adres urządzenia
21h	Nie	20B0h	Kod identyfikacyjny urządzenia
22h ³	Tak	0 ÷ 7	Parametr " bAud " w podmenu " rS " (prędkość transmisji); 0 - 1200 bit/sek.; 1 - 2400 bit/sek.; 2 - 4800 bit/sek.; 3 - 9600 bit/sek.; 4 - 19200 bit/sek.; 5 - 38400 bit/sek.; 6 - 57600 bit/sek.; 7 - 115200 bit/sek.
23h ⁴	Tak	0 ÷ 1	Parametr " mbAc " w podmenu " rS " (zezwolenie na zapis rejestrów); 0 - zapis zabroniony; 1 - zapis dozwolony
24h	Tak	0 ÷ 1	Parametr " AccE " w podmenu " SECU " (zezwolenie na zmianę progów przekaźnikowych bez znajomości hasła); 0 - zmiany zabronione; 1 - zmiany dozwolone
25h	Tak	0 ÷ 5	Parametr " rESP " w podmenu " rS " (dodatkowe opóźnienie prędkości transmisji); 0 - bez dodatkowych opóźnień; 1 - opcja " 10c "; 2 - opcja " 20c "; 3 - opcja " 50c "; 4 - opcja " 100c "; 5 - opcja " 200c ";
27h	Tak	0 ÷ 99	Parametr " mbtO " w podmenu " rS " (max. dopuszczalny czas między poprawnymi ramkami); 0 - brak kontroli przepływu danych; 1 ÷ 99 - max. dopuszczalny czas wyrażony w sekundach
28h	Tak	0 ÷ 1	Parametr " AL " w podmenu " bEEP ": 0 - wyłączony; 1 - włączony
29h	Tak	0 ÷ 1	Parametr " R1 " w podmenu " bEEP ": 0 - wyłączony; 1 - włączony
2Ah	Tak	0 ÷ 1	Parametr " R2 " w podmenu " bEEP ": 0 - wyłączony; 1 - włączony
2Bh	Tak	0 ÷ 1	Parametr " R3 " w podmenu " bEEP ": 0 - wyłączony; 1 - włączony
2Ch	Tak	0 ÷ 1	Parametr " R4 " w podmenu " bEEP ": 0 - wyłączony; 1 - włączony

Rejestr	Zapis	Zakres	Opis rejestru
2Dh	Tak	1 ÷ 8	Opcja “bri” (jasność wyświetlacza); 1 - najniższa jasność; 8 - najwyższa jasność
30h	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr “SEtP” w podmenu “rEL1” , bez uwzględnienia przecinka
31h	Tak	0 ÷ 999	Parametr “HySt” w podmenu “rEL1” , bez uwzględnienia przecinka
32h	tak	0 ÷ 5	Parametr “modE” w podmenu “rEL1” (tryb pracy przekaźnika R1) 0 - przekaźnik nieaktywny; 1 - tryb “on” ; 2 - tryb “oFF” ; 3 - tryb “in” ; 4 - tryb “out” ; 5 - sterowanie przekaźnikiem przez łącze RS 485
33h	Tak	0 ÷ 999	Parametr “t on” w podmenu “rEL1” , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru “unit” - rejestr 35h)
34h	Tak	0 ÷ 999	Parametr “toFF” w podmenu “rEL1” , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru “unit” - rejestr 35h)
35h	Tak	0 ÷ 1	Parametr “unit” w podmenu “rEL1” (jedn. czasu dla przek. R1); 0 - sekundy; 1 - minuty
36h	Tak	0 ÷ 2	Parametr “AL” w podmenu “rEL1” (stan przekaźnika R1 podczas alarmu); 0 - bez zmian; 1 - włączony; 2 - wyłączony
37h	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr “SEt2” w podmenu “rEL1” , bez uwzględnienia przecinka
38h	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr “SEtP” w podmenu “rEL2” , bez uwzględnienia przecinka
39h	Tak	0 ÷ 999	Parametr “HySt” w podmenu “rEL2” , bez uwzględnienia przecinka
3Ah	tak	0 ÷ 5	Parametr “modE” w podmenu “rEL2” (tryb pracy przekaźnika R2) 0 - przekaźnik nieaktywny; 1 - tryb “on” ; 2 - tryb “oFF” ; 3 - tryb “in” ; 4 - tryb “out” ; 5 - sterowanie przekaźnikiem przez łącze RS 485
3Bh	Tak	0 ÷ 999	Parametr “t on” w podmenu “rEL2” , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru “unit” - rejestr 35h)
3Ch	Tak	0 ÷ 999	Parametr “toFF” w podmenu “rEL2” , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru “unit” - rejestr 35h)
3Dh	Tak	0 ÷ 1	Parametr “unit” w podmenu “rEL2” (jedn. czasu dla przek. R2); 0 - sekundy; 1 - minuty
3Eh	Tak	0 ÷ 2	Parametr “AL” w podmenu “rEL2” (stan przekaźnika R2 podczas alarmu); 0 - bez zmian; 1 - włączony; 2 - wyłączony
3Fh	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr “SEt2” w podmenu “rEL2” , bez uwzględnienia przecinka
40h	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr “SEtP” w podmenu “rEL3” , bez uwzględnienia przecinka
41h	Tak	0 ÷ 999	Parametr “HySt” w podmenu “rEL3” , bez uwzględnienia przecinka
42h	tak	0 ÷ 5	Parametr “modE” w podmenu “rEL3” (tryb pracy przekaźnika R3) 0 - przekaźnik nieaktywny; 1 - tryb “on” ; 2 - tryb “oFF” ; 3 - tryb “in” ; 4 - tryb “out” ; 5 - sterowanie przekaźnikiem przez łącze RS 485
43h	Tak	0 ÷ 999	Parametr “t on” w podmenu “rEL3” , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru “unit” - rejestr 35h)

Rejestr	Zapis	Zakres	Opis rejestru
44h	Tak	0 ÷ 999	Parametr "toFF" w podmenu "rEL3" , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru "unit" - rejestr 35h)
45h	Tak	0 ÷ 1	Parametr "unit" w podmenu "rEL3" (jedn. czasu dla przek. R3); 0 - sekundy; 1 - minuty
46h	Tak	0 ÷ 2	Parametr "AL" w podmenu "rEL3" (stan przekaźnika R3 podczas alarmu); 0 - bez zmian; 1 - włączony; 2 - wyłączony
47h	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr "SEt2" w podmenu "rEL3" , bez uwzględnienia przecinka
48h	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr "SEtP" w podmenu "rEL4" , bez uwzględnienia przecinka
49h	Tak	0 ÷ 999	Parametr "HySt" w podmenu "rEL4" , bez uwzględnienia przecinka
4Ah	tak	0 ÷ 5	Parametr "mode" w podmenu "rEL4" (tryb pracy przekaźnika R4) 0 - przekaźnik nieaktywny; 1 - tryb "on" ; 2 - tryb "oFF" ; 3 - tryb "in" ; 4 - tryb "out" ; 5 - sterowanie przekaźnikiem przez łącze RS 485
4Bh	Tak	0 ÷ 999	Parametr "t on" w podmenu "rEL4" , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru "unit" - rejestr 35h)
4Ch	Tak	0 ÷ 999	Parametr "toFF" w podmenu "rEL4" , wyrażony w dziesiątych częściach sekundy lub minuty (w zależności od stanu parametru "unit" - rejestr 35h)
4Dh	Tak	0 ÷ 1	Parametr "unit" w podmenu "rEL4" (jedn. czasu dla przek. R4); 0 - sekundy; 1 - minuty
4Eh	Tak	0 ÷ 2	Parametr "AL" w podmenu "rEL4" (stan przekaźnika R4 podczas alarmu); 0 - bez zmian; 1 - włączony; 2 - wyłączony
4Fh	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr "SEt2" w podmenu "rEL4" , bez uwzględnienia przecinka
50h	Tak	0 ÷ 1	Parametr "mode" w podmenu "HOLd" (typ wykrywanych zmian sygnału): 0 - szczyty; 1 - doliny
51h	Tak	0 ÷ 9999	Parametr "PEA" w podmenu "HOLd" (minimalna wielkość zmiany sygnału, bez uwzględnienia przecinka)
52h	Tak	1 ÷ 199	Parametr "time" w podmenu "HOLd" wyrażony w dziesiątych częściach sekundy (maksymalny czas wyświetlania wartości szczytowej lub „doliny”)
53h	Tak	0 ÷ 1	Parametr "Hdis" w podmenu "HOLd" (typ wartości prezentowanej na wyświetlaczu LED): 0 - wartość bieżąca; 1 - wartość szczytowa (lub dolina)
54h	Tak	0 ÷ 1	Parametr "H r1" w podmenu "HOLd" (sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R1): 0 - sterowanie według wartości bieżącej; 1 - sterowanie według wartości szczytowej (lub doliny)
55h	Tak	0 ÷ 1	Parametr "H r2" w podmenu "HOLd" (sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R2): 0 - sterowanie według wartości bieżącej; 1 - sterowanie według wartości szczytowej (lub doliny)

Rejestr	Zapis	Zakres	Opis rejestru
56h	Tak	0 ÷ 1	Parametr " H r3 " w podmenu " HOLd " (sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R3): 0 - sterowanie według wartości bieżącej; 1 - sterowanie według wartości szczytowej (lub doliny)
57h	Tak	0 ÷ 1	Parametr " H r4 " w podmenu " HOLd " (sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R4): 0 - sterowanie według wartości bieżącej; 1 - sterowanie według wartości szczytowej (lub doliny)
58h	Tak	0 ÷ 1	Parametr " HOuT " w podmenu " HOLd " (sposób sterowania wyjścia prądowego): 0 - sterowanie według wartości bieżącej; 1 - sterowanie według wartości szczytowej (lub doliny)
A0h ¹	Tak	0 ÷ 2	Parametr " Omod " w podmenu " OUtP " (tryb pracy wyjścia prądowego) 0 - wyjście wyłączone; 1 - prąd wyj. w standardzie 0÷20 mA zależny od wartości wyświetlanej; 2 - prąd wyj. w standardzie 4÷20 mA zależny od wartości wyświetlanej; 3 - sterowanie wyjściem prądowym za pośrednictwem łącza RS 485
A1h ¹	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr " OUtL " w podmenu " OUtP ", bez uwzględnienia przecinka
A2h ¹	Tak	-999 ÷ 9999	Parametr " OUtH " w podmenu " OUtP ", bez uwzględnienia przecinka
A3h ¹	Tak	0 ÷ 499	Parametr " Lo r " w podmenu " OUtP ", wyrażony w 0,1%
A4h ¹	Tak	0 ÷ 99	Parametr " Hi r " w podmenu " OUtP ", wyrażony w 0,1%
A5h ¹	Tak	0 ÷ 3	Parametr " AL " w podmenu " OUtP " (stan wyjścia prądowego podczas alarmu): 0 - bez zmian; 1 - prąd 22,1 mA; 2 - prąd 3,4 mA; 3 - prąd 0 mA

- 1 - rejestry są aktywne tylko w przypadku, gdy urządzenie jest wyposażone w wyjście prądowe.
- 2 - po zapisie rejestru 20h urządzenie odpowiada ramką rozpoczynającą się od starego (nie zmienionego) adresu.
- 3 - po zapisie rejestru 22h urządzenie odpowiada ramką przesłaną zgodnie z nową prędkością transmisji.
- 4 - stan parametru "**mbAc**" dotyczy również zapisu do tego parametru, a zatem za pośrednictwem łącza RS 485 można zablokować możliwość zapisu wszystkich rejestrów, ale odblokowanie może nastąpić wyłącznie w menu urządzenia.

10.2. OBSŁUGA BŁĘDÓW TRANSMISJI

Jeśli podczas odczytu lub zapisu jednego z rejestrów wystąpi błąd to urządzenie zwraca ramkę zawierającą kod błędu (zgodnie z protokołem Modbus, patrz: przykładowa ramka nr 5).

Kody błędów należy interpretować następująco:

01h - nieprawidłowy numer funkcji (dopuszczalne są wyłącznie funkcje 3 i 6),

02h - nieprawidłowy numer rejestru do odczytu lub zapisu,

03h - próba zapisu wartości poza dopuszczalnym zakresem,

08h - zapis rejestru zablokowany przez parametr "mbAc"

A0h - przekroczenie nominalnego zakresu pomiarowego w górę,

60h - przekroczenie nominalnego zakresu pomiarowego w dół.

Kody A0h i 60h mogą pojawić się wyłącznie podczas odczytu wartości wyświetlanej (rej. 01h) za pomocą funkcji 03h (odczyt pojedynczego rejestru).

10.3. PRZYKŁADY RAMEK ZAPYTAŃ /ODPOWIEDZI

Przykłady dotyczą urządzenia o adresie 1. Wszystkie wartości podawane są szesnastkowo.

Oznaczenia:

ADDR Adres urządzenia w systemie

FUNC Numer funkcji

REG H,L Starsza i młodsza część numeru rejestru, do którego odwołuje się polecenie

COUNT H,L Starsza i młodsza część licznika ilości rejestrów, których dotyczy polecenie, rozpoczynając od rejestru, który jest określony przez REG (dopuszczalna wyłącznie wartość 1)

BYTE C Liczba bajtów danych zawartych w ramce

DATA H,L Starsza i młodsza część słowa danych

CRC L,H Młodsza i starsza część sumy CRC

1. Ramka zapytania o wartość wyświetlaną przez urządzenie SRT-94 o adresie 1:

ADDR	FUNC	REG H,L		COUNT H,L		CRC L,H	
01	03	00	01	00	01	D5	CA

a) Odpowiedź urządzenia (zakładamy, że sygnał wejściowy mieści się w nominalnym zakresie pomiarowym):

ADDR	FUNC	BYTE C	DATA H,L		CRC L,H	
01	03	02	00	FF	F8	04

DATA H, L - wartość wyświetlana, bez uwzględnienia przecinka (w tym wypadku 255 czyli 25,5°C). Pozycję przecinka można odczytać pobierając dodatkowo rejestr 03h.

b) Odpowiedź urządzenia (w przypadku wykrycia błędu):

ADDR	FUNC	ERROR	CRC L,H	
01	83	60	41	18

ERROR - kod błędu (w tym przypadku 60h, czyli przepełnienie zakresu pomiarowego w dół)

2. Ramka zapytania o kod identyfikacji typu urządzenia

ADDR	FUNC	REG H,L		COUNT H,L		CRC L,H	
01	03	00	21	00	01	D4	00

Odpowiedź urządzenia:

ADDR	FUNC	BYTE C	DATA H,L		CRC L,H	
01	03	02	20	B0	A0	30

DATA - kod identyfikacyjny (20B0h)

3. Zmiana adresu urządzenia z 1 na 2 (zapis rejestru nr 20h)

ADDR	FUNC	REG H,L		DATA H,L		CRC L,H	
01	06	00	20	00	02	09	C1

DATA H - 0

DATA L - nowy adres (2)

Odpowiedź urządzenia (identyczna z rozkazem):

ADDR	FUNC	REG H,L		DATA H,L		CRC L,H	
01	06	00	20	00	02	09	C1

4. Zmiana prędkości transmisji wszystkich urządzeń SIMpact dołączonych do sieci RS 485 (przykład ramki typu BROADCAST).

ADDR	FUNC	REG H,L		COUNT H,L		CRC L,H	
00	06	00	22	00	04	29	D2

DATA H - 0

DATA L - nowa prędkość transmisji (4 - czyli 19200 bit/sek.)



Na ramki typu BROADCAST urządzenia nie odpowiadają.

5. Pobranie danych z rejestrów nr 1, 2, 3 (przykład pobrania wielu rejestrów w jednej ramce):

ADDR	FUNC	REG H,L		COUNT H,L		CRC L,H	
01	03	00	01	00	03	54	0B

COUNT L - liczba rejestrów do pobrania (max. 5)

Odpowiedź urządzenia:

ADDR	FUNC	BYTE C	DATA H1,L1		DATA H2,L2		DATA H3,L3		CRC L,H	
01	03	06	00	0A	00	00	00	01	78	B4

DATA H1, L1 - rejestr 01h (10 - czyli wartość wyświetlana "1.0"),

DATA H2, L2 - rejestr 02h (0 - czyli pomiar poprawny),

DATA H3, L3 - rejestr 03h (1 - czyli pozycja kropki dziesiętnej " 0,0").



Protokół MODBUS RTU nie jest w pełni zaimplementowany. Dopuszczalne są jedynie wyżej wymienione sposoby komunikacji.

11. LISTA USTAWIEŃ UŻYTKOWNIKA

<i>Parametr</i>	<i>Opis</i>	<i>Wartość fabryczna</i>	<i>Wartość użytkownika</i>	<i>Strona opisu</i>
Parametry pracy przekaźnika R1 (menu "rEL1")				
SEtP	Próg przekaźnika R1	20.0		21
SEt2	Drugi próg przekaźnika R1	30.0		21
HYS	Histeresa przekaźnika R1	0.0		21
modE	Tryb pracy przekaźnika R1	in		22
t on	Czas opóźnienia załączenia przekaźnika R1	0.0		22
toFF	Czas opóźnienia wyłączenia przekaźnika R1	0.0		22
unit	Jednostka dla parametrów "t on", "toFF"	SEC		22
AL	Sposób reakcji na sytuację alarmową	oFF		23
Parametry pracy przekaźnika R2 (menu "rEL2")				
SEtP	Próg przekaźnika R2	40.0		21
SEt2	Drugi próg przekaźnika R2	50.0		21
HYS	Histeresa przekaźnika R2	0.0		21
modE	Tryb pracy przekaźnika R2	in		22
t on	Czas opóźnienia załączenia przekaźnika R2	0.0		22
toFF	Czas opóźnienia wyłączenia przekaźnika R2	0.0		22
unit	Jednostka dla parametrów "t on", "toFF"	SEC		22
AL	Sposób reakcji na sytuację alarmową	oFF		23
Parametry pracy przekaźnika R3 (menu "rEL3")				
SEtP	Próg przekaźnika R3	60.0		21
SEt2	Drugi próg przekaźnika R3	70.0		21
HYS	Histeresa przekaźnika R3	0.0		21
modE	Tryb pracy przekaźnika R3	in		22
t on	Czas opóźnienia załączenia przekaźnika R3	0.0		22
toFF	Czas opóźnienia wyłączenia przekaźnika R3	0.0		22
unit	Jednostka dla parametrów "t on", "toFF"	SEC		22
AL	Sposób reakcji na sytuację alarmową	oFF		23
Parametry pracy przekaźnika R4 (menu "rEL4")				
SEtP	Próg przekaźnika R4	80.0		21
SEt2	Drugi próg przekaźnika R4	90.0		21
HYS	Histeresa przekaźnika R4	0.0		21
modE	Tryb pracy przekaźnika R4	in		22

Parametr	Opis	Wartość fabryczna	Wartość użytkownika	Strona opisu
t on	Czas opóźnienia załączenia przekaźnika R4	0.0		22
toFF	Czas opóźnienia wyłączenia przekaźnika R4	0.0		22
unit	Jednostka dla parametrów "t on", "toFF"	SEC		22
AL	Sposób reakcji na sytuację alarmową	oFF		23
Opcje dźwiękowej sygnalizacji alarmowej (menu "bEEP")				
AL	Reakcja w sytuacji alarmowej	„oFF”		23
r1	Reakcja na załączenie przekaźnika R1	„oFF”		23
r2	Reakcja na załączenie przekaźnika R2	„oFF”		23
r3	Reakcja na załączenie przekaźnika R3	„oFF”		23
r4	Reakcja na załączenie przekaźnika R4	„oFF”		23
Konfiguracja wejścia pomiarowego (menu "inPt")				
FILt	Stopień filtracji wskazań	0		23
toFS	Przesunięcie skali pomiarowej	0.0		23
Konfiguracja aktywnego wyjścia prądowego (menu "OutP")				
Omod	Tryb pracy wyjścia prądowego	„0-20" (mA)		24
OUtL	Wartość wyświetlana, dla której generowany będzie prąd 0 mA lub 4 mA	0.0		24
OUtH	Wartość wyświetlana, dla której generowany będzie prąd 20 mA	200.0		24
Lo r	Dolna granica zakresu prądów wyjściowych	5.0 (%)		24
Hi r	Górna granica zakresu prądów wyjściowych	5.0 (%)		24
AL	Sposób reakcji wyjścia prądowego w sytuacji alarmowej	22.1 (mA)		25
Parametry wyświetlania				
bri	Stopień jasności wyświetlacza	bri6		25
Konfiguracja funkcji detekcji wartości szczytowych (menu "HOLd")				
modE	Typ wykrywanych zmian sygnału	norm		25
PEA	Minimalna wielkość zmiany sygnału	0.0		25
timE	Maksymalny czas wyświetlania wartości szczytowej lub „dłiny"	0.0		25
HdiS	Typ wartości prezentowanej na wyświetlaczu LED	HOLd		25
H r1	Sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R1	rEAL		25
H r2	Sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R2	rEAL		25

<i>Parametr</i>	<i>Opis</i>	<i>Wartość fabryczna</i>	<i>Wartość użytkownika</i>	<i>Strona opisu</i>
H r3	Sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R3	rEAL		25
H r4	Sposób sterowania wyjścia przekaźnikowego i diody R4	rEAL		25
HOUt	Sposób sterowania wyjścia prądowego	rEAL		25
Dostęp do ustawialnych parametrów urządzenia (menu "SECu")				
AccE	Zezwolenie na zmianę progów przekaźnika bez znajomości hasła	on		26
Konfiguracja interfejsu RS 485 (menu "rS")				
Addr	Adres urządzenia	0		26
bAud	Prędkość transmisji	9.6		26
mbAc	Blokada możliwości zapisu parametrów urządzenia	on		26
mbtO	Max. dopuszczalny czas między poprawnymi ramkami	0		26
rESP	Dodatkowe opóźnienie prędkości transmisji	Std		27



SIMEX Sp. z o.o. , ul. Wielopole 7

PL - 80-556 Gdańsk, Poland

tel. : (+48 58) 762-07-77, fax: (+48 58) 762-07-70

<http://www.simex.com.pl>, e-mail: info@simex.com.pl